



رتبه سوم دانش آموزی - Student - Third winner



عنوان طرح: بازوی مکانیکی قابل کنترل

محقق: حسن محمدی مقدم، رجبعلی محمدی مقدم

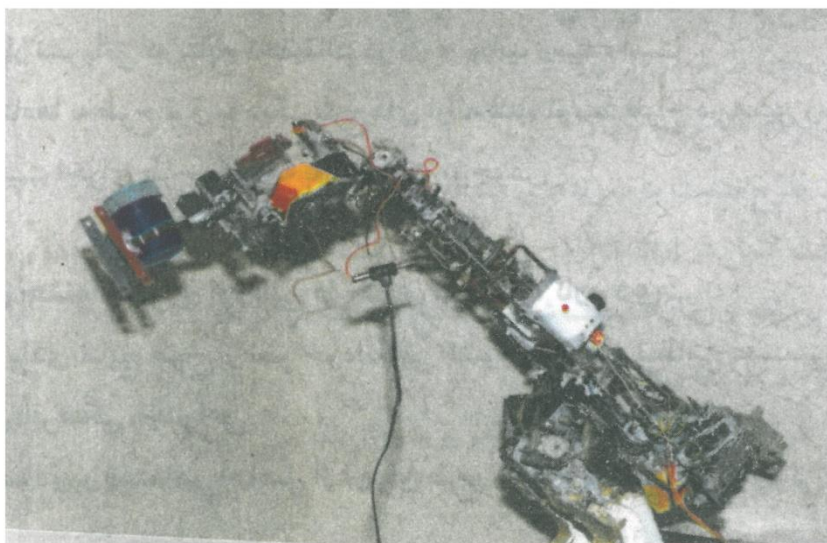
استان: چهار محال بختیاری

واحد آموزشی: امام خمینی

**Project Title : Controlable Mechanical Arms**

**Researcher : Hassan and Rajab Ali Mohammadi Moghaddam**

چکیده: این بازوی مکانیکی علاوه بر حرکات انگشت، مچ، بازو و کمر، قادر به چرخش به سمت چپ و راست نیز می باشد. این دستگاه ابتکاری با استفاده از قطعات و وسایل اسقاطی (از قبیل ساعت، دوچرخه، رادیو ضبط و غیره) طراحی و به مرحله اجرا در آمده است.



(۵۹/۵۹)